

Bitte deutlich schreiben!

Name, Vorname:

Matr.-Nr.:

Studiengang:

1	
2	
3	
Σ	
T	

1

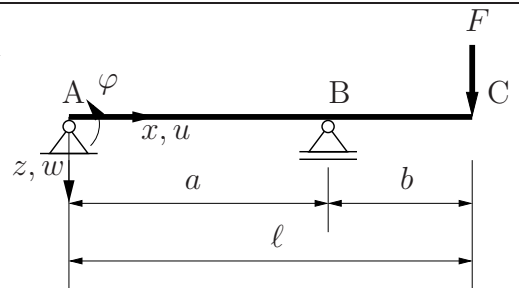
(10 Punkte)

Gegeben ist der skizzierte Balken auf zwei Stützen, der durch eine Kraft F belastet wird. Der Balken ist als schlank anzusehen. Berechnen Sie die vertikale Verschiebung bei C und die Verdrehung in B in Bezug auf das gegebene Koordinatensystem mit dem ersten Satz von Castigliano.

Anm.: Die Formel für die Formänderungsenergie lautet

$$W_s = \frac{1}{2} \int \frac{M^2}{EI} dx$$

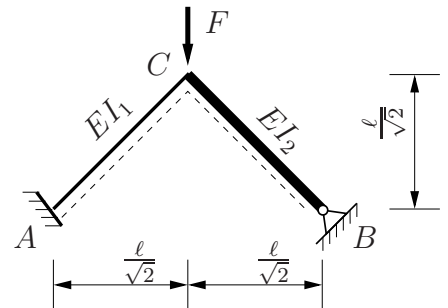
Geg.: F, a, b, EI



2

(18 Punkte)

Der in der Systemskizze dargestellte Träger wird durch eine Einzellast F belastet. Aufgrund seiner Abmessungen ist er als Schubstarr anzusehen. Die Dehnsteifigkeit ist für das gesamte Tragwerk konstant und hat den Wert $EA = 12EI/\ell^2$. Beachten Sie jedoch die unterschiedlichen Biegesteifigkeiten der Balken mit $EI_1 = EI, EI_2 = 2EI$.

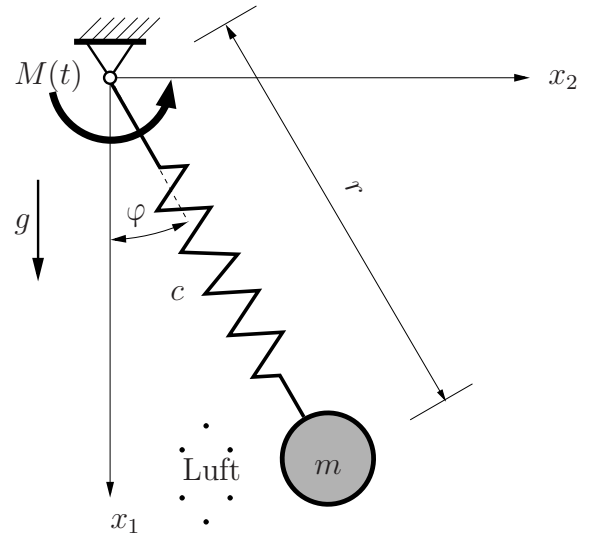


- Überprüfen Sie das System auf statische Bestimmtheit.
- Wählen Sie als statisch bestimmtes Hauptsystem das eines Dreigelenkrahmens, d.h. führen Sie in Punkt A und C ein Momentengelenk ein. Ermitteln Sie die für die weitere Berechnung notwendigen Schnittgrößenverläufe für den Lastspannungszustand („Situation 0“) und den/die Eigenspannungszustand/zustände („Situation 1,...,n“)
- Geben Sie die kinematische/n Zwangsbedingung/en an.
- Berechnen Sie die benötigten Verschiebungsgrößen mithilfe der ausgeteilten Integraltafel (gesonderter Zettel).
- Stellen Sie das Gleichungssystem auf und lösen Sie es.
- Stellen Sie die Schnittgrößenverläufe für die Normalkraft N und das Biegemoment M graphisch dar. Für markante Punkte sind hierin auch die Werte anzugeben. Bei der Darstellung des Biegemomentes ist unbedingt die positive Definition (siehe Skizze) zu berücksichtigen.
- Wie groß ist die vertikale Absenkung des Firstpunktes C infolge der Last?

Geg.: F, ℓ, EI

Ein Massenpunkt m ist am unteren Ende einer Feder mit der Federsteifigkeit c angebracht und wird in seiner Bewegung durch den Luftwiderstand gedämpft. Der Luftwiderstand gehorcht der Regel $\underline{F}_w = -k\underline{v}^2 \frac{\underline{v}}{|\underline{v}|}$ mit der Reibkonstanten k . Am oberen Ende ist die Feder gelagert. Dort wirkt auch ein Antriebsmoment $M(t)$. In spannungloser Ruhelage hat die Feder die Länge r_0 .

Stellen Sie die Bewegungsdifferentialgleichungen des Systems mit Hilfe der Lagrangeschen Gleichungen 2. Art auf. Wählen Sie als generalisierte Koordinaten den Radius $q_1 = r$ und den Winkel $q_2 = \varphi$.



Gehen Sie dabei im weiteren wie folgt vor:

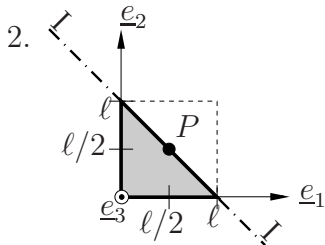
- Stellen Sie den Ortsvektor zur Punktmasse auf.
- Stellen Sie die Lagrange-Funktion $L = E_{\text{kin}} - U$ auf.
- Wie lauten die Lagrange-Gleichungen 2. Art allgemein?
- Bilden Sie die erforderlichen Ableitungen der Lagrange-Funktion für das hier beschriebene Problem.
- Wie lautet die Formel zur Berechnung der generalisierten Kräfte Q_j^* ?
- Berechnen Sie die generalisierten Kräfte für das beschriebene Problem.

Geg.: $k, c, m, r_0, r, \varphi, M(t), g$

Theorieaufgaben

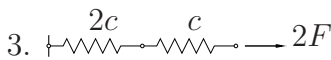
1. Erinnern Sie sich an das Hookesche Gesetz für den 3-dimensionalen Fall. Dieses lautet $\sigma_{ij} = \lambda \varepsilon_{kk} \delta_{ij} + 2\mu \varepsilon_{ij}$. Berechnen Sie für den gegebenen Verzerrungstensor die Normalspannung σ_{11} .

Geg.: $\lambda, \mu, \underline{\underline{\varepsilon}} = \begin{bmatrix} \varepsilon_{11} & \varepsilon_{12} & \varepsilon_{13} \\ \varepsilon_{21} & \varepsilon_{22} & \varepsilon_{23} \\ \varepsilon_{31} & \varepsilon_{32} & \varepsilon_{33} \end{bmatrix} \quad \sigma_{11} =$ **(1 Punkt)**



Gegeben ist der Spannungszustand eines dreidimensionalen Körpers (Würfel). Berechnen Sie den Spannungsvektor für den in der Skizze dargestellten Punkt P für den Schnitt I-I.

Geg.: $\ell, P = (\ell/2, \ell/2, 0), \underline{\underline{\sigma}} = \begin{bmatrix} \frac{3}{\sqrt{2}}x_1x_2 & 5\sqrt{2}\ell^2 & 0 \\ 5\sqrt{2}\ell^2 & 0 & 2\sqrt{3}x_3^2 \\ 0 & 2\sqrt{3}x_3^2 & 0 \end{bmatrix}$ **(1 Punkt)**

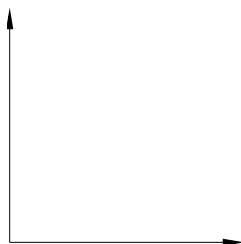


Berechnen Sie die Formänderungsenergie des Systems infolge der gegebenen Belastung.

Geg.: $2F, c$

$W =$ **(1 Punkt)**

4. Wie ist die Formänderungsenergiedichte w_s und die komplementäre Formänderungsenergiedichte w_s^* definiert? Skizzieren Sie diese Größen in einem Graphen für ein nicht lineares Materialverhalten. Bezeichnen Sie in dem Graphen auch Abszisse und Ordinate.



$w_s =$

$w_s^* =$

(2 Punkte)

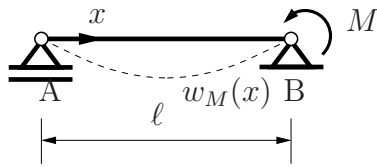
5. Ergänzen Sie die Spiegelstriche durch kurze Stichworte.

Virtuelle Verrückungen erfüllen folgende Regeln:

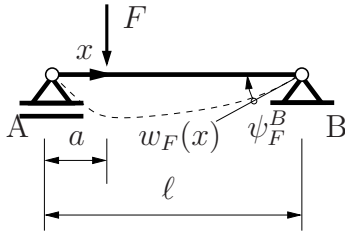
-
-
-

(1 Punkt)

6. Problem:



Tabellenwerk:



Wie ist die Einflußzahl α^{ik} , ausgedrückt durch Kraftgrößen K und Verschiebungsgrößen f , definiert?

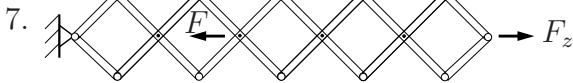
$$\alpha^{ik} =$$

Gegeben ist das Problem eines Einfeldträgers unter Momentenbeanspruchung. Gesucht ist die maximale Durchbiegung in Feldmitte $x = \ell/2$.

Ein zur Hilfe genommenes Tabellenwerk beinhaltet zwar nicht das gesuchte System, jedoch ein ähnliches, nämlich das eines Einfeldträgers, der durch eine Einzelkraft an der Stelle $x = a$ belastet wird (s. Skizze). Der Stabdrehwinkel am rechten Lager für dieses System beträgt ψ_F^B (beachte Drehsinn!). Berechnen Sie mithilfe des Satzes von Maxwell-Betti $W^{12} = W^{21}$ die gesuchte Verschiebung für das gegebene Problem des Einfeldträgers unter Momentenbeanspruchung.

$$\text{Geg.: } M, \ell, \psi_F^B = -\frac{F\ell^2}{6EI} \left[\left(\frac{a}{\ell}\right) - \left(\frac{a}{\ell}\right)^3 \right]$$

(3 Punkte)



Berechnen Sie mithilfe des Prinzips der virtuellen Verrückungen die Kraft F_z , mit der an der Nürnberger Schere gezogen werden muß, damit das System unter der gegebenen Belastung F im Gleichgewicht ist.

$$\text{Geg.: } F$$

$$F_z =$$

(1 Punkt)